



Docket No. 216379US2/btm

IN THE UNITED STATES PATENT AND TRADEMARK OFFICE

IN RE APPLICATION OF: Hiroshi SUGIURA, et al.

GAU: 1745

SERIAL NO: 09/990,264

EXAMINER:

FILED: November 23, 2001

FOR: FUEL CELL OUTPUT CHARACTERISTIC ESTIMATION APPARATUS AND OUTPUT CHARACTERISTIC ESTIMATION METHOD, FUEL CELL SYSTEM AND VEHICLE HAVING THE SAME, AND FUEL CELL OUTPUT CONTROL METHOD AND DATA STORAGE MEDIUM

REQUEST FOR PRIORITY

ASSISTANT-COMMISSIONER FOR PATENTS
WASHINGTON, D.C. 20231

3

SIR:

- ☐ Full benefit of the filing date of U.S. Application Serial Number [US App No], filed [US App Dt], is claimed pursuant to the provisions of 35 U.S.C. §120.
- ☐ Full benefit of the filing date of U.S. Provisional Application Serial Number, filed, is claimed pursuant to the provisions of 35 U.S.C. §119(e).
- ☒ Applicants claim any right to priority from any earlier filed applications to which they may be entitled pursuant to the provisions of 35 U.S.C. §119, as noted below.

In the matter of the above-identified application for patent, notice is hereby given that the applicants claim as priority:

<u>COUNTRY</u>	<u>APPLICATION NUMBER</u>	<u>MONTH/DAY/YEAR</u>
JAPAN	2000-361076	November 28, 2000
JAPAN	2001-278724	September 13, 2001

Certified copies of the corresponding Convention Application(s)

- ☒ are submitted herewith
- ☐ will be submitted prior to payment of the Final Fee
- ☐ were filed in prior application Serial No. filed
- ☐ were submitted to the International Bureau in PCT Application Number .
Receipt of the certified copies by the International Bureau in a timely manner under PCT Rule 17.1(a) has been acknowledged as evidenced by the attached PCT/IB/304.
- ☐ (A) Application Serial No.(s) were filed in prior application Serial No. filed ; and
(B) Application Serial No.(s)
 - ☐ are submitted herewith
 - ☐ will be submitted prior to payment of the Final Fee

RECEIVED
MAR 21 2002
TC 1700

Respectfully Submitted,

OBLON, SPIVAK, McCLELLAND,
MAIER & NEUSTADT, P.C.


Marvin J. Spivak

Registration No. 24,913

Joseph A. Scafetta, Jr.
Registration No. 26,803



22850

Tel. (703) 413-3000
Fax. (703) 413-2220
(OSMMN 10/98)



日 本 国 特 許 庁
JAPAN PATENT OFFICE

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office

出 願 年 月 日

Date of Application:

2000年11月28日

出 願 番 号

Application Number:

特願2000-361076

出 願 人

Applicant(s):

トヨタ自動車株式会社

RECEIVED

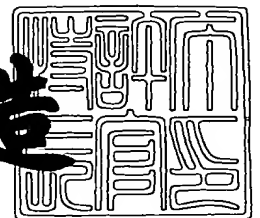
MAR 21 2002

TC 1700

2001年 8月24日

特 許 庁 長 官
Commissioner,
Japan Patent Office

及 川 耕 造



出証番号 出証特2001-3076426

【書類名】 特許願

【整理番号】 TY1-4802

【提出日】 平成12年11月28日

【あて先】 特許庁長官殿

【国際特許分類】 H01M 8/04
B60L 11/18

【発明者】

【住所又は居所】 愛知県豊田市トヨタ町1番地 トヨタ自動車株式会社内

【氏名】 杉浦 浩

【発明者】

【住所又は居所】 愛知県豊田市トヨタ町1番地 トヨタ自動車株式会社内

【氏名】 渡辺 修夫

【発明者】

【住所又は居所】 愛知県豊田市トヨタ町1番地 トヨタ自動車株式会社内

【氏名】 真鍋 晃太

【特許出願人】

【識別番号】 000003207

【氏名又は名称】 トヨタ自動車株式会社

【代理人】

【識別番号】 100075258

【弁理士】

【氏名又は名称】 吉田 研二

【電話番号】 0422-21-2340

【選任した代理人】

【識別番号】 100081503

【弁理士】

【氏名又は名称】 金山 敏彦

【電話番号】 0422-21-2340

【選任した代理人】

【識別番号】 100096976

【弁理士】

【氏名又は名称】 石田 純

【電話番号】 0422-21-2340

【手数料の表示】

【予納台帳番号】 008268

【納付金額】 21,000円

【提出物件の目録】

【物件名】 明細書 1

【物件名】 図面 1

【物件名】 要約書 1

【プルーフの要否】 要

【書類名】 明細書

【発明の名称】 燃料電池の出力特性推定装置および出力特性推定方法、燃料電池システムおよびこれを搭載する車両、燃料電池出力制御方法並びに記憶媒体

【特許請求の範囲】

【請求項 1】 燃料電池の出力特性を推定する出力特性推定装置であって、前記燃料電池の出力電流と該燃料電池の端子間電圧とを検出する電流電圧検出手段と、

該検出された出力電流と端子間電圧と前記燃料電池の基本出力特性とに基づいて前記燃料電池の出力特性を推定する出力特性推定手段と

を備える燃料電池の出力特性推定装置。

【請求項 2】 前記出力特性推定手段は、前記燃料電池への燃料供給圧および／または前記燃料電池の温度に基づいて前記基本出力特性を導出する基本出力特性導出手段を備える請求項 1 記載の燃料電池の出力特性推定装置。

【請求項 3】 前記基本出力特性導出手段は、前記燃料電池への燃料供給圧に対応する出力特性と前記燃料電池の温度に対応する該燃料電池の内部抵抗とを用いて前記基本出力特性を導出する手段である請求項 2 記載の燃料電池の出力特性推定装置。

【請求項 4】 前記出力特性推定手段は、前記検出された出力電流と端子間電圧と前記基本出力特性とに基づいて前記燃料電池の内部抵抗を推定し、該推定した内部抵抗を用いて前記燃料電池の出力特性を推定する手段である請求項 1 ないし 3 いずれか記載の燃料電池の出力特性推定装置。

【請求項 5】 前記出力特性推定手段は、前記燃料電池への燃料供給圧に対応する出力特性と前記推定した内部抵抗とを用いて該燃料電池の出力特性を推定する手段である請求項 3 に係る請求項 4 記載の燃料電池の出力特性推定装置。

【請求項 6】 燃料電池を有する燃料電池システムであって、請求項 1 ないし 5 いずれか記載の燃料電池の出力特性推定装置と、該出力特性推定装置により推定された前記燃料電池の出力特性を用いて該燃料電池の目標出力を設定する目標出力設定手段と、

該設定された目標出力が前記燃料電池から出力されるよう該燃料電池の出力を

調整する出力調整手段と

を備える燃料電池システム。

【請求項 7】 請求項 6 記載の燃料電池システムであって、

電力のやり取りが可能な電力受給手段を備え、

前記目標出力設定手段は、システムへの要求出力に基づいて前記目標出力を設定する手段であり、

前記出力調整手段は、前記目標出力設定手段により設定された目標出力では前記システムへの要求出力に過不足が生じるときには該過不足を前記電力受給手段の電力受給により調整する手段である

燃料電池システム。

【請求項 8】 前記出力調整手段は、前記電力受給手段の端子に接続され該電力受給手段の端子間電圧を変圧して前記燃料電池の出力端子に接続する変圧手段を備える請求項 7 記載の燃料電池システム。

【請求項 9】 前記出力調整手段は、前記燃料電池の端子間電圧が前記目標出力に相当する電圧となるよう調整する手段である請求項 6 ないし 8 いずれか記載の燃料電池システム。

【請求項 10】 請求項 6 ないし 9 いずれか記載の燃料電池システムを搭載する車両。

【請求項 11】 燃料電池の出力特性を推定する出力特性推定方法であって

(a) 前記燃料電池への燃料供給圧と該燃料電池の温度とに基づいて前記燃料電池の基本出力特性を推定し、

(b) 該推定した基本出力特性と前記燃料電池の出力電流と該燃料電池の端子間電圧とに基づいて前記燃料電池の出力特性を推定する

燃料電池の出力特性推定方法。

【請求項 12】 前記ステップ (a) は、前記燃料電池への燃料供給圧に対応する出力特性と前記燃料電池の温度に対応する該燃料電池の内部抵抗とを用いて前記基本出力特性を推定するステップである請求項 11 記載の燃料電池の出力特性推定方法。

【請求項 1 3】 前記ステップ (b) は、前記出力電流と前記端子間電圧と前記基本出力特性とに基づいて前記燃料電池の内部抵抗を推定し、該推定した内部抵抗を用いて該燃料電池の出力特性を推定するステップである請求項 1 1 または 1 2 記載の燃料電池の出力特性推定方法。

【請求項 1 4】 前記ステップ (b) は、前記燃料電池への燃料供給圧に対応する出力特性と前記推定した内部抵抗とを用いて該燃料電池の出力特性を推定するステップである請求項 1 4 記載の燃料電池の出力特性推定方法。

【請求項 1 5】 燃料電池の出力を制御する燃料電池出力制御方法であって

(c) 請求項 1 1 ないし 1 4 いずれか記載の燃料電池の出力特性推定方法により推定された前記燃料電池の出力特性を用いて前記燃料電池の目標出力を設定し、

(d) 該設定された目標出力が前記燃料電池から出力されるよう該燃料電池の出力を制御する

燃料電池出力制御方法。

【請求項 1 6】 請求項 1 5 記載の燃料電池出力制御方法であって、

前記ステップ (c) は、前記燃料電池と電力のやり取りが可能な電力受給手段とを含む燃料電池システムへの要求出力に基づいて前記目標出力を設定するステップであり、

前記ステップ (d) は、前記設定された目標出力では前記燃料電池システムへの要求出力に過不足が生じるときには該過不足を前記電力受給手段の電力受給により調整するステップである

燃料電池出力制御方法。

【請求項 1 7】 前記ステップ (d) は、前記燃料電池の端子間電圧が前記目標出力に相当する電圧となるよう該燃料電池の出力端子に接続される前記電力受給手段の端子間電圧を変圧するステップである請求項 1 6 記載の燃料電池出力制御方法。

【請求項 1 8】 コンピュータを、

燃料電池への燃料供給圧と該燃料電池の温度とに基づいて該燃料電池の基本出力特性を演算する基本特性演算手段と、

該推定した基本出力特性と前記燃料電池の出力電流と該燃料電池の端子間電圧とに基づいて前記燃料電池の出力特性を演算する出力特性演算手段と

を備える燃料電池の出力特性演算装置として機能させるコンピュータ読みとり可能なプログラムを記憶した記憶媒体。

【請求項 1 9】 前記プログラムは、前記基本特性演算手段が前記燃料電池への燃料供給圧に対応する出力特性と前記燃料電池の温度に対応する該燃料電池の内部抵抗とを用いて前記基本出力特性を演算する手段として機能するようプログラムされてなる請求項 1 8 記載の記憶媒体。

【請求項 2 0】 前記プログラムは、前記出力特性演算手段が前記出力電流と前記端子間電圧と前記基本出力特性とに基づいて前記燃料電池の内部抵抗を推定すると共に該推定した内部抵抗を用いて該燃料電池の出力特性を演算する手段として機能するようプログラムされてなる請求項 1 8 または 1 9 記載の記憶媒体。

【請求項 2 1】 前記プログラムは、前記出力特性演算手段が前記燃料電池への燃料供給圧に対応する出力特性と前記推定した内部抵抗とを用いて該燃料電池の出力特性を演算する手段として機能するようプログラムされてなる請求項 2 0 記載の記憶媒体。

【請求項 2 2】 コンピュータを、

請求項 1 8 ないし 2 1 いずれか記載の基本特性演算手段と、

請求項 1 8 ないし 2 1 いずれか記載の出力特性演算手段と、

該演算された前記燃料電池の出力特性を用いて前記燃料電池の目標出力を設定する目標出力設定手段と、

該設定された目標出力が前記燃料電池から出力されるよう該燃料電池の出力を制御する出力制御手段と

を備える燃料電池システムの制御装置として機能させるコンピュータ読みとり可能なプログラムを記憶した記憶媒体。

【請求項 2 3】 前記プログラムは、

前記目標出力設定手段が、前記燃料電池と電力のやり取りが可能な電力受給手段とを含む燃料電池システムへの要求出力に基づいて前記目標出力を設定する手

段として機能し、

前記出力制御手段が、前記設定された目標出力では前記燃料電池システムへの要求出力に過不足が生じるときには該過不足を前記電力受給手段の電力受給により調整する手段として機能するよう

プログラムされてなる請求項 2 2 記載の記憶媒体。

【請求項 2 4】 前記プログラムは、前記出力制御手段が、前記燃料電池の端子間電圧を前記目標出力に相当する電圧にするよう該燃料電池の出力端子に接続される前記電力受給手段の端子間電圧を変圧する手段として機能するようプログラムされてなる請求項 2 3 記載の記憶媒体。

【発明の詳細な説明】

【0 0 0 1】

【発明の属する技術分野】

本発明は、燃料電池の出力特性推定装置および出力特性推定方法、燃料電池システムおよびこれを搭載する車両、燃料電池出力制御方法並びに記憶媒体に関し、詳しくは、燃料電池の出力特性を推定する出力特性推定装置および出力特性推定方法、燃料電池を有する燃料電池システムおよびこれを搭載する車両、燃料電池の出力を制御する燃料電池出力制御方法並びにコンピュータを燃料電池の出力特性演算装置や燃料電池システムの制御装置として機能させるコンピュータ読みとり可能なプログラムを記憶した記憶媒体に関する。

【0 0 0 2】

【従来の技術】

従来、この種の燃料電池システムとしては、燃料電池の出力の過不足を商用電源や他の発電源を整流して得られる電力により賄うものが提案されている（例えば、特開平 3 - 8 0 3 1 6 号公報など）。このシステムでは、負荷の消費電力が燃料電池の供給可能な電力範囲内のときには負荷の消費電力のすべてを燃料電池による発電で賄い、負荷の消費電力が燃料電池の供給可能な電力範囲を超えるとときには超える分だけ商用電源や他の発電源を整流して得られる直流電力により賄うことにより燃料電池を有効に利用するものとしている。

【0 0 0 3】

【発明が解決しようとする課題】

しかしながら、こうした燃料電池システムでは、燃料電池の経年使用によりその出力特性が変化したときには、負荷の消費電力が燃料電池の供給可能な電力範囲と判定されても、負荷の消費電力のすべてを賄うことができない場合が生じる。また、燃料電池は、その出力特性により運転ポイントが異なるとエネルギー効率も異なるものとなり、システム全体のエネルギー効率を考慮すれば、燃料電池の出力特性を考慮する必要がある。

【0004】

本発明の燃料電池の出力特性推定装置および出力特性推定方法は、経年使用により変化する燃料電池の出力特性をより正確に推定することを目的とする。また、本発明の燃料電池システムおよび燃料電池出力制御方法は、燃料電池をより適正に運転して全体としてのエネルギー効率を向上させることを目的とする。本発明の車両は、よりエネルギー効率のよい車両を提供することを目的とする。さらに、本発明の記憶媒体は、コンピュータを経年使用により変化する燃料電池の出力特性をより正確に演算する燃料電池の出力特性演算装置としてや燃料電池をより適正に運転して全体としてのエネルギー効率を向上させる燃料電池システムの制御装置として機能させることを目的とする。

【0005】

なお、出願人は、燃料電池システムのエネルギー効率を向上させる目的で燃料電池の出力特性を考慮して燃料電池出力を決めるシステムを提案している（特願平10-196763号）。

【0006】

【課題を解決するための手段およびその作用・効果】

本発明の燃料電池の出力特性推定装置および出力特性推定方法、燃料電池システムおよびこれを搭載する車両、燃料電池出力制御方法並びに記憶媒体は、上述の目的を達成するために以下の手段を採った。

【0007】

本発明の燃料電池の出力特性推定装置は、
燃料電池の出力特性を推定する出力特性推定装置であって、

前記燃料電池の出力電流と該燃料電池の端子間電圧とを検出する電流電圧検出手段と、

該検出された出力電流と端子間電圧と前記燃料電池の基本出力特性とに基づいて前記燃料電池の出力特性を推定する出力特性推定手段とを備えることを要旨とする。

【 0 0 0 8 】

この本発明の燃料電池の出力特性推定装置では、経年使用される燃料電池のその時の出力特性を出力電流と端子間電圧と燃料電池の基本出力特性とに基づいて推定することができる。ここで、燃料電池の出力特性は、燃料電池の出力電流と燃料電池の出力電圧との関係をいう。

【 0 0 0 9 】

こうした本発明の燃料電池の出力特性推定装置において、前記出力特性推定手段は、前記燃料電池への燃料供給圧および／または前記燃料電池の温度に基づいて前記基本出力特性を導出する基本出力特性導出手段を備えるものとするともできる。この態様の本発明の燃料電池の出力特性推定装置において、前記基本出力特性導出手段は、前記燃料電池への燃料供給圧に対応する出力特性と前記燃料電池の温度に対応する該燃料電池の内部抵抗とを用いて前記基本出力特性を導出する手段であるものとするともできる。こうすれば、より適正に基本出力特性を導出することができる。この結果、より適正な燃料電池の出力特性を推定することができる。

【 0 0 1 0 】

また、本発明の燃料電池の出力特性推定装置において、前記出力特性推定手段は、前記検出された出力電流と端子間電圧と前記基本出力特性とに基づいて前記燃料電池の内部抵抗を推定し、該推定した内部抵抗を用いて前記燃料電池の出力特性を推定する手段であるものとするともできる。こうすれば、より適正な燃料電池の出力特性を推定することができる。この態様であって燃料電池への燃料供給圧に対応する出力特性と燃料電池の温度に対応する燃料電池の内部抵抗とを用いて基本出力特性を導出する態様の本発明の燃料電池の出力特性推定装置において、前記出力特性推定手段は、前記燃料電池への燃料供給圧に対応する出力特

性と前記推定した内部抵抗とを用いて該燃料電池の出力特性を推定する手段であるものとすることもできる。

【 0 0 1 1 】

本発明の燃料電池システムは、
燃料電池を有する燃料電池システムであって、
各態様のいずれかの本発明の燃料電池の出力特性推定装置と、
該出力特性推定装置により推定された前記燃料電池の出力特性を用いて該燃料電池の目標出力を設定する目標出力設定手段と、
該設定された目標出力が前記燃料電池から出力されるよう該燃料電池の出力を調整する出力調整手段と
を備えることを要旨とする。

【 0 0 1 2 】

この本発明の燃料電池システムでは、より適正な燃料電池の出力特性を用いて燃料電池からの出力を調整するから、燃料電池を効率よく運転することができる。この結果、システム全体のエネルギー効率を向上させることができる。

【 0 0 1 3 】

こうした本発明の燃料電池システムにおいて、電力のやり取りが可能な電力受給手段を備え、前記目標出力設定手段はシステムへの要求出力に基づいて前記目標出力を設定する手段であり、前記出力調整手段は前記目標出力設定手段により設定された目標出力では前記システムへの要求出力に過不足が生じるときには該過不足を前記電力受給手段の電力受給により調整する手段であるものとすることもできる。こうすれば、燃料電池を効率よく運転しながらシステムへの要求出力に見合う出力をシステムから出力することができる。この態様の本発明の燃料電池システムにおいて、前記出力調整手段は、前記電力受給手段の端子に接続され該電力受給手段の端子間電圧を変圧して前記燃料電池の出力端子に接続する変圧手段を備えるものとすることもできる。

【 0 0 1 4 】

また、本発明の燃料電池システムにおいて、前記出力調整手段は、前記燃料電池の端子間電圧が前記目標出力に相当する電圧となるよう調整する手段であるも

のとすることもできる。より適正な燃料電池の出力特性を用いているから、燃料電池の端子間電圧を目標出力に相当する電圧に調整することにより燃料電池から目標出力を出力させることができる。

【 0 0 1 5 】

本発明の車両は、各態様のいずれかの本発明の燃料電池システムを搭載することを要旨とする。本発明の燃料電池システムはより適正な燃料電池の出力特性を用いて燃料電池からの出力を調整することにより燃料電池を効率よく運転するから、これを搭載する本発明の車両は、エネルギー効率の高いものとなる。

【 0 0 1 6 】

本発明の燃料電池の出力特性推定方法は、

燃料電池の出力特性を推定する出力特性推定方法であって、

(a) 前記燃料電池への燃料供給圧と該燃料電池の温度とに基づいて前記燃料電池の基本出力特性を推定し、

(b) 該推定した基本出力特性と前記燃料電池の出力電流と該燃料電池の端子間電圧とに基づいて前記燃料電池の出力特性を推定する

ことを要旨とする。

【 0 0 1 7 】

本発明の燃料電池の出力特性推定方法によれば、経年使用される燃料電池のその時の出力特性を燃料電池への燃料供給圧と該燃料電池の温度とに基づいて得られる基本出力特性と燃料電池の出力電流と端子間電圧とに基づいて推定することができる。

【 0 0 1 8 】

こうした本発明の燃料電池の出力特性推定方法において、前記ステップ (a) は、前記燃料電池への燃料供給圧に対応する出力特性と前記燃料電池の温度に対応する該燃料電池の内部抵抗とを用いて前記基本出力特性を推定するステップであるものとすることもできる。こうすれば、より適正な燃料電池の出力特性を推定することができる。

【 0 0 1 9 】

また、本発明の燃料電池の出力特性推定方法において、前記ステップ (b) は

、前記出力電流と前記端子間電圧と前記基本出力特性とに基づいて前記燃料電池の内部抵抗を推定し、該推定した内部抵抗を用いて該燃料電池の出力特性を推定するステップであるものとすることもできる。こうすれば、より適正な燃料電池の出力特性を推定することができる。この態様の本発明の燃料電池の出力特性推定方法において、前記ステップ（b）は、前記燃料電池への燃料供給圧に対応する出力特性と前記推定した内部抵抗とを用いて該燃料電池の出力特性を推定するステップであるものとすることもできる。

【 0 0 2 0 】

本発明の燃料電池出力制御方法は、

燃料電池の出力を制御する燃料電池出力制御方法であって、

（c）各態様のいずれかの本発明の燃料電池の出力特性推定方法により推定された前記燃料電池の出力特性を用いて前記燃料電池の目標出力を設定し、

（d）該設定された目標出力が前記燃料電池から出力されるよう該燃料電池の出力を制御する

ことを要旨とする。

【 0 0 2 1 】

この本発明の燃料電池出力制御方法によれば、より適正な燃料電池の出力特性を推定し、これを用いて燃料電池の出力を制御するから、燃料電池を効率よく運転することができる。

【 0 0 2 2 】

こうした本発明の燃料電池出力制御方法において、前記ステップ（c）は前記燃料電池と電力のやり取りが可能な電力受給手段とを含む燃料電池システムへの要求出力に基づいて前記目標出力を設定するステップであり、前記ステップ（d）は前記設定された目標出力では前記燃料電池システムへの要求出力に過不足が生じるときには該過不足を前記電力受給手段の電力受給により調整するステップであるものとすることもできる。こうすれば、燃料電池を効率よく運転しながら燃料電池システムへの要求出力に見合う出力を燃料電池システムから出力することができる。この態様の本発明の燃料電池出力制御方法において、前記ステップ（d）は、前記燃料電池の端子間電圧が前記目標出力に相当する電圧となるよう

該燃料電池の出力端子に接続される前記電力受給手段の端子間電圧を変圧するステップであるものとすることもできる。

【 0 0 2 3 】

本発明の第 1 の記憶媒体は、

コンピュータを、

燃料電池への燃料供給圧と該燃料電池の温度とに基づいて該燃料電池の基本出力特性を演算する基本特性演算手段と、

該推定した基本出力特性と前記燃料電池の出力電流と該燃料電池の端子間電圧とに基づいて前記燃料電池の出力特性を演算する出力特性演算手段と

を備える燃料電池の出力特性演算装置として機能させるコンピュータ読みとり可能なプログラムを記憶したことを要旨とする。

【 0 0 2 4 】

この本発明の第 1 の記憶媒体によれば、コンピュータを、経年使用される燃料電池のその時の出力特性を出力電流と端子間電圧と燃料電池の基本出力特性とに基づいて演算することができる燃料電池の出力特性演算装置として機能させることができる。

【 0 0 2 5 】

この本発明の第 1 の記憶媒体において、前記プログラムは、前記基本特性演算手段が前記燃料電池への燃料供給圧に対応する出力特性と前記燃料電池の温度に対応する該燃料電池の内部抵抗とを用いて前記基本出力特性を演算する手段として機能するようプログラムされてなるものとすることもできる。

【 0 0 2 6 】

また、本発明の第 1 の記憶媒体において、前記プログラムは、前記出力特性演算手段が前記出力電流と前記端子間電圧と前記基本出力特性とに基づいて前記燃料電池の内部抵抗を推定すると共に該推定した内部抵抗を用いて該燃料電池の出力特性を演算する手段として機能するようプログラムされてなるものとすることもできる。この態様の本発明の第 1 の記憶媒体において、前記プログラムは、前記出力特性演算手段が前記燃料電池への燃料供給圧に対応する出力特性と前記推定した内部抵抗とを用いて該燃料電池の出力特性を演算する手段として機能する

ようプログラムされてなるものとすることもできる。

【 0 0 2 7 】

本発明の第 2 の記憶媒体は、

コンピュータを、

各態様のいずれかの本発明の第 1 の記憶媒体に係る燃料電池の出力特性演算装置における基本特性演算手段と、

各態様のいずれかの本発明の第 1 の記憶媒体に係る燃料電池の出力特性演算装置における出力特性演算手段と、

該演算された前記燃料電池の出力特性を用いて前記燃料電池の目標出力を設定する目標出力設定手段と、

該設定された目標出力が前記燃料電池から出力されるよう該燃料電池の出力を制御する出力制御手段と

を備える燃料電池システムの制御装置として機能させるコンピュータ読みとり可能なプログラムを記憶したことを要旨とする。

【 0 0 2 8 】

この本発明の第 2 の記憶媒体によれば、コンピュータを、より適正な燃料電池の出力特性を用いて燃料電池からの出力を調整することにより燃料電池を効率よく運転することができる燃料電池システムの制御装置として機能させることができる。

【 0 0 2 9 】

こうした本発明の第 2 の記憶媒体において、前記プログラムは、前記目標出力設定手段が前記燃料電池と電力のやり取りが可能な電力受給手段とを含む燃料電池システムへの要求出力に基づいて前記目標出力を設定する手段として機能し、前記出力制御手段が前記設定された目標出力では前記燃料電池システムへの要求出力に過不足が生じるときには該過不足を前記電力受給手段の電力受給により調整する手段として機能するようプログラムされてなるものとすることもできる。この態様の本発明の第 2 の記憶媒体において、前記プログラムは、前記出力制御手段が前記燃料電池の端子間電圧を前記目標出力に相当する電圧にするよう該燃料電池の出力端子に接続される前記電力受給手段の端子間電圧を変圧する手段と

して機能するようプログラムされてなるものとすることもできる。

【 0 0 3 0 】

【 発 明 の 実 施 の 形 態 】

次に、本発明の実施の形態を実施例を用いて説明する。図 1 は、本発明の一実施例である車載された燃料電池システム 2 0 の構成の概略を示す構成図である。実施例の燃料電池システム 2 0 は、図示するように、水素タンク 2 2 からの水素とブロア 2 4 からの空気中の酸素とにより発電する例えば固体高分子型燃料電池として構成された燃料電池 2 6 と、燃料電池 2 6 の出力端子に接続された電力ライン 2 8 の電圧を調整すると共に補機 3 3 に電力を供給するバッテリー 3 0 の充放電を行なう DC / DC コンバータ 3 2 と、電力ライン 2 8 に接続されたインバータ 3 4 と、インバータ 3 4 のスイッチング素子のスイッチングにより駆動制御され駆動軸 3 8 と動力のやり取りを行なうモータ 3 6 と、システム全体をコントロールする電子制御ユニット 4 0 とを備える。なお、駆動軸 3 8 は、減速ギヤ 1 2 を介して駆動輪 1 4 に接続されており、モータ 3 6 から駆動軸 3 8 に出力された動力は最終的には、駆動輪 1 4 に出力されるようになっている。

【 0 0 3 1 】

電子制御ユニット 4 0 は、CPU 4 2 を中心とするマイクロプロセッサとして構成されており、処理プログラムを記憶した ROM 4 4 と、一時的にデータを記憶する RAM 4 6 と、入出力ポート（図示せず）とを備える。この電子制御ユニット 4 0 には、水素タンク 2 2 から燃料電池 2 6 への供給管に取り付けられた圧力センサ 5 0 からの水素供給圧 P_h や燃料電池 2 6 に取り付けられた温度センサ 5 2 からの燃料電池温度 T_{fc} 、燃料電池 2 6 の出力端子間に取り付けられた電圧センサ 5 4 からの燃料電池 2 6 の出力電圧 V_{fc} 、燃料電池 2 6 の出力端子に取り付けられた電流センサ 5 6 からの燃料電池 2 6 の出力電流 I_{fc} 、インバータ 3 4 内に取り付けられた図示しない電流センサからのモータ 3 6 に印加している各相の電流、モータ 3 6 に取り付けられた図示しない角度センサからのモータ 3 6 の回転子の回転角、車速センサ 5 8 からの車速 V 、シフトレバー 6 0 の位置を検出するシフトポジションセンサ 6 1 からのシフトポジション SP 、アクセルペダル 6 2 の踏み込み量を検出するアクセルペダルポジションセンサ 6 3 からのア

クセルペダルポジションAP、ブレーキペダル64の踏み込み量を検出するブレーキペダルポジションセンサ65からのブレーキペダルポジションBPなどが入力ポートを介して入力されている。また、電子制御ユニット40からは、ブロー24への駆動信号やDC/DCコンバータ32への制御信号、インバータ34への制御信号、減速ギヤ12への制御信号などが出力ポートを介して出力されている。

【0032】

次に、こうして構成された実施例の燃料電池システム20の動作、特に燃料電池26の出力特性を推定する動作と出力制御の際の動作について説明する。まず、燃料電池26の出力特性を推定する動作について説明する。図2は燃料電池26の出力特性の推定処理の原理を説明する出力特性推定処理ルーチンの一例を示すフローチャートであり、図3は実施例の燃料電池システム20の電子制御ユニット40により実行される出力特性補正処理ルーチンの一例を示すフローチャートである。なお、図2の出力特性推定処理ルーチンは、単に出力特性を説明するためのものではなく、燃料電池温度 T_{fc} が変化したときや水素供給圧 P_h が変化したときに実施例の燃料電池システム20の電子制御ユニット40により実行される。

【0033】

図2の出力特性推定処理ルーチンが実行されると、電子制御ユニット40のCPU42は、まず、圧力センサ50からの水素供給圧 P_h と温度センサ52からの燃料電池温度 T_{fc} とを読み込み（ステップS100）、燃料電池26の基本内部抵抗 R_0 と理論出力特性とを導出する処理を実行する（ステップS102）。基本内部抵抗 R_0 の導出は、実施例では、燃料電池温度 T_{fc} と基本内部抵抗 R_0 との関係を実験などにより求めて予めマップとしてROM44に記憶しておき、燃料電池温度 T_{fc} が与えられると、マップから対応する基本内部抵抗 R_0 を導出するものとした。図4に燃料電池温度 T_{fc} と基本内部抵抗 R_0 との関係を示すマップの一例を示す。また、理論出力特性の導出は、実施例では、内部抵抗のない燃料電池26に対して水素供給圧 P_h 毎の燃料電池26の出力電流 I_{fc} と出力電圧 V_{fc} との関係を求めて予めマップとしてROM44に記憶してお

き、水素供給圧 P_h が与えられると、マップから対応する出力電流 I_{fc} と出力電圧 V_{fc} との関係を理論出力特性として導出するものとした。図5に内部抵抗のない燃料電池26に対する水素供給圧 P_h と燃料電池26の出力電流 I_{fc} と出力電圧 V_{fc} との関係を示すマップの一例を示す。

【0034】

こうして基本内部抵抗 R_0 と理論出力特性とを導出すると、基本内部抵抗 R_0 と理論出力特性とを用いて基本出力特性を計算する（ステップS104）。基本出力特性は、理論出力特性に基本内部抵抗 R_0 を考慮したものとして計算され、具体的には、次式（1）により計算される。ここで、 V_0 は出力電流 I に対応する理論出力特性の出力電圧であり、 V_1 は出力電流 I に対応する基本出力特性の出力電圧である。

【0035】

$$V_1 = V_0 - R_0 \cdot I \quad (1)$$

【0036】

そして、求めた基本出力特性上の所定のポイント V_{s0} 、 I_{s0} を燃料電池26の運転ポイント V_{fc*} 、 I_{fc*} として設定し（ステップS106）、その運転ポイントで燃料電池26が運転されるようDC/DCコンバータ32を制御する（ステップS108）。DC/DCコンバータ32の制御は、具体的には、電力ライン28の電圧が設定された運転ポイント電圧 V_{fc*} となるように行なわれる。

【0037】

次に、電圧センサ54により検出される出力電圧 V_{fc} と電流センサ56により検出される出力電流 I_{fc} とを読み込み（ステップS110）、読み込んだ出力電流 I_{fc} とステップS104により計算した基本出力特性とを用いて出力電流 I_{fc} に対応する基本出力特性上の出力電圧 V_{fc0} を導出する（ステップS112）。続いて、基本出力特性上の出力電圧 V_{fc0} と電圧センサ54により検出された出力電圧 V_{fc} との偏差を出力電流 I_{fc} で割って内部抵抗偏差 ΔR を計算し（ステップS114）、この内部抵抗偏差 ΔR を基本内部抵抗 R_0 に加えて燃料電池26の内部抵抗 R_1 を求める（ステップS116）。そして、求め

た内部抵抗 R_1 を用いて次式 (2) により燃料電池 26 の出力特性を計算して (ステップ S118)、本ルーチンを終了する。ここで、 V_2 は出力電流 I に対応する燃料電池 26 の出力特性の出力電圧である。図 6 に、基本出力特性から燃料電池 26 の出力特性を求める様子の一例を示す。

【0038】

$$V_2 = V_1 - R_1 \cdot I \quad (2)$$

【0039】

実施例の燃料電池システム 20 では、燃料電池温度 T_{fc} や水素供給圧 P_h に変更がないときには、上述の出力特性推定処理ルーチンを実行した後に図 3 に例示する出力特性補正処理ルーチンを繰り返し実行して燃料電池 26 の出力特性を補正する。この出力特性補正処理ルーチンは、基本的には、図 2 の出力特性推定処理ルーチンのステップ S110 ~ S118 に相当する処理であるが、基本出力特性に代えて前回の出力特性を用いている点および内部抵抗 R_1 を比例項と積分項とを用いて求めている点が異なる。

【0040】

即ち、出力特性補正処理ルーチンが実行されると、電子制御ユニット 40 の CPU 42 は、電圧センサ 54 からの出力電圧 V_{fc} と電流センサ 56 からの出力電流 I_{fc} とを読み込み (ステップ S200)、読み込んだ出力電流 I_{fc} と前回このルーチンが実行されたときに計算された燃料電池 26 の出力特性とを用いて出力電流 I_{fc} に対応する出力特性上の出力電圧 V_{fc1} を導出する (ステップ S202)。そして、出力特性上の出力電圧 V_{fc1} と出力電圧 V_{fc} との偏差を出力電流 I_{fc} で割って内部抵抗偏差 ΔR を計算し (ステップ S204)、次式 (3) を用いて燃料電池 26 の内部抵抗 R_1 を計算する (ステップ S208)。ここで、 K_p は比例項におけるゲインであり、 K_i は積分項におけるゲインである。

【0041】

$$R_1 = R_0 + K_p \Delta R + K_i \int \Delta R dt \quad (3)$$

【0042】

そして、求めた内部抵抗 R_1 を用いて上述の式 (2) により燃料電池 26 の出

力特性を計算し（ステップ S 2 0 8）、本ルーチンを終了する。図 7 に、燃料電池 2 6 の出力特性を補正している様子の一例を示す。

【 0 0 4 3 】

以上説明した実施例の燃料電池システム 2 0 によれば、電子制御ユニット 4 0 が実行する出力特性推定処理や出力特性補正処理を行なうことにより、経年使用される燃料電池 2 6 のより適正な出力特性を得ることができる。

【 0 0 4 4 】

実施例の燃料電池システム 2 0 では、こうして得られた燃料電池 2 6 の出力特性を用いてシステムの出力制御を行なっている。図 8 は、実施例の燃料電池システム 2 0 の電子制御ユニット 4 0 により実行される出力制御ルーチンの一例を示すフローチャートである。このルーチンは、所定時間毎（例えば、8 m s e c 毎）に繰り返し実行される。

【 0 0 4 5 】

出力制御ルーチンが実行されると、電子制御ユニット 4 0 の C P U 4 2 は、まず、車速センサ 5 8 により検出される車速 V やアクセルペダルポジションセンサ 6 3 により検出されるアクセルペダルポジション A P、ブレーキペダルポジションセンサ 6 5 により検出されるブレーキペダルポジション B P などの各種データを読み込む処理を実行する（ステップ S 3 0 0）。続いて、読み込んだアクセルペダルポジション A P やブレーキペダルポジション B P、車速 V に基づいて駆動軸 3 8 に出力すべき出力、即ちシステムへの要求出力 P 0 を計算する（ステップ S 3 0 2）。要求出力 P 0 の計算は、実施例では、アクセルペダルポジション A P とブレーキペダルポジション B P と車速 V と要求出力 P 0 との関係を予め定めたマップを R O M 4 4 に記憶しておき、アクセルペダルポジション A P やブレーキペダルポジション B P、車速 V が与えられると、マップから対応する要求出力 P 0 を導出するものとした。

【 0 0 4 6 】

要求出力 P 0 が計算されると、要求出力 P 0 を、燃料電池 2 6 から出力する燃料電池出力 P f c とバッテリー 3 0 から出力するバッテリー出力 P b とに分配する（ステップ S 3 0 4）。要求出力 P 0 の分配は、具体的には、図 2 の出力特性推定

処理ルーチンや図 3 の出力特性補正処理ルーチンにより推定または補正された燃料電池 2 6 の出力特性を用いて出力可能な範囲から燃料電池 2 6 を効率よく運転できる出力として燃料電池出力 P_{fc} を設定し、要求出力 P_0 に対して設定した燃料電池出力 P_{fc} では過不足する出力をバッテリー出力 P_b に割り当てることにより行なわれる。

【 0 0 4 7 】

こうして要求出力 P_0 の分配が行なわれると、燃料電池出力 P_{fc} に基づいて燃料電池 2 6 の運転ポイント V_{fc}^* 、 I_{fc}^* を設定し（ステップ S 3 0 6）、電力ライン 2 8 の電圧が設定した運転ポイント電圧 V_{fc}^* となるよう DC/DC コンバータ 3 2 を制御すると共に（ステップ S 3 0 8）、要求出力 P_0 がモータ 3 6 から駆動軸 3 8 に出力されるようインバータ 3 4 を制御して（ステップ S 3 1 0）、本ルーチンを終了する（ステップ S 3 1 0）。なお、インバータ 3 4 の制御については通常の制御であり、本発明の中核をなさないから、これ以上の詳細な説明は省略する。

【 0 0 4 8 】

以上説明した実施例の燃料電池システム 2 0 によれば、より適正な燃料電池 2 6 の出力特性を用いて燃料電池出力 P_{fc} を配分するから、燃料電池 2 6 を効率よく運転することができる。この結果、システム全体のエネルギー効率を向上させることができる。しかも、燃料電池出力 P_{fc} では要求出力 P_0 に対して過不足する分はバッテリー 3 0 からの出力 P_b により賄うから、駆動軸 3 8 に要求出力 P_0 を出力することができる。

【 0 0 4 9 】

実施例の燃料電池システム 2 0 では、燃料電池温度 T_{fc} から基本内部抵抗 R_0 を導出すると共に水素供給圧 P_h から内部抵抗のない理論出力特性を導出するものとしたが、水素供給圧 P_h から所定の内部抵抗を考慮した理論出力特性を導出するものとしてもよい。

【 0 0 5 0 】

また、実施例の燃料電池システム 2 0 では、燃料電池温度 T_{fc} や水素供給圧 P_h が変更されたときに図 2 の出力特性推定処理ルーチンを実行し、その後、図

3 の出力特性補正処理ルーチンを繰り返し実行するものとしたが、燃料電池温度 T_{fc} や水素供給圧 P_h の変更に拘わらず、図 2 の出力推定処理ルーチンを繰り返し実行するものとしてもよい。この場合、図 3 の出力特性補正処理ルーチンは実行してもしなくても差し支えない。

【0051】

実施例では、燃料電池システム 20 を車載されるものとして説明したが、車両以外の船舶や航空機などの移動体あるいは移動しない据え置き型の動力装置などに燃料電池システム 20 を用いるものとしても差し支えない。

【0052】

実施例の燃料電池システム 20 では、モータ 36 の駆動源としての燃料電池 26 の出力特性を推定したり補正するものとしたが、電力を消費する一般的な負荷に電力を供給する電源としての燃料電池の出力特性を推定したり補正するものに適用するものとしてもよい。また、燃料電池の出力特性推定処理や出力特性補正処理を行なう出力特性推定装置や出力特性補正装置としてコンピュータを機能させるプログラムを記載したコンピュータ読み取り可能な記憶媒体、例えば CD-ROM やフレキシブルディスクなどの種々の記憶媒体とする態様も好適である。このような記憶媒体を用いることで、本発明の実施の形態に関わるプログラムを燃料電池システムにインストールし、本発明の効果を得ることも可能となる。

【0053】

以上、本発明の実施の形態について実施例を用いて説明したが、本発明はこうした実施例に何等限定されるものではなく、本発明の要旨を逸脱しない範囲内において、種々なる形態で実施し得ることは勿論である。

【図面の簡単な説明】

【図 1】 本発明の一実施例である車載された燃料電池システム 20 の構成の概略を示す構成図である。

【図 2】 燃料電池 26 の出力特性の推定処理の原理を説明する出力特性推定処理ルーチンの一例を示すフローチャートである。

【図 3】 実施例の燃料電池システム 20 の電子制御ユニット 40 により実行される出力特性補正処理ルーチンの一例を示すフローチャートである。

【図 4】 燃料電池温度 T_{fc} と基本内部抵抗 R_0 との関係の一例を示すマップである。

【図 5】 内部抵抗のない燃料電池 26 に対する水素供給圧 P_h と燃料電池 26 の出力電流 I_{fc} と出力電圧 V_{fc} との関係の一例を示すマップである。

【図 6】 基本出力特性から燃料電池 26 の出力特性を求める様子の一例を示す説明図である。

【図 7】 燃料電池 26 の出力特性を補正している様子の一例を示す説明図である。

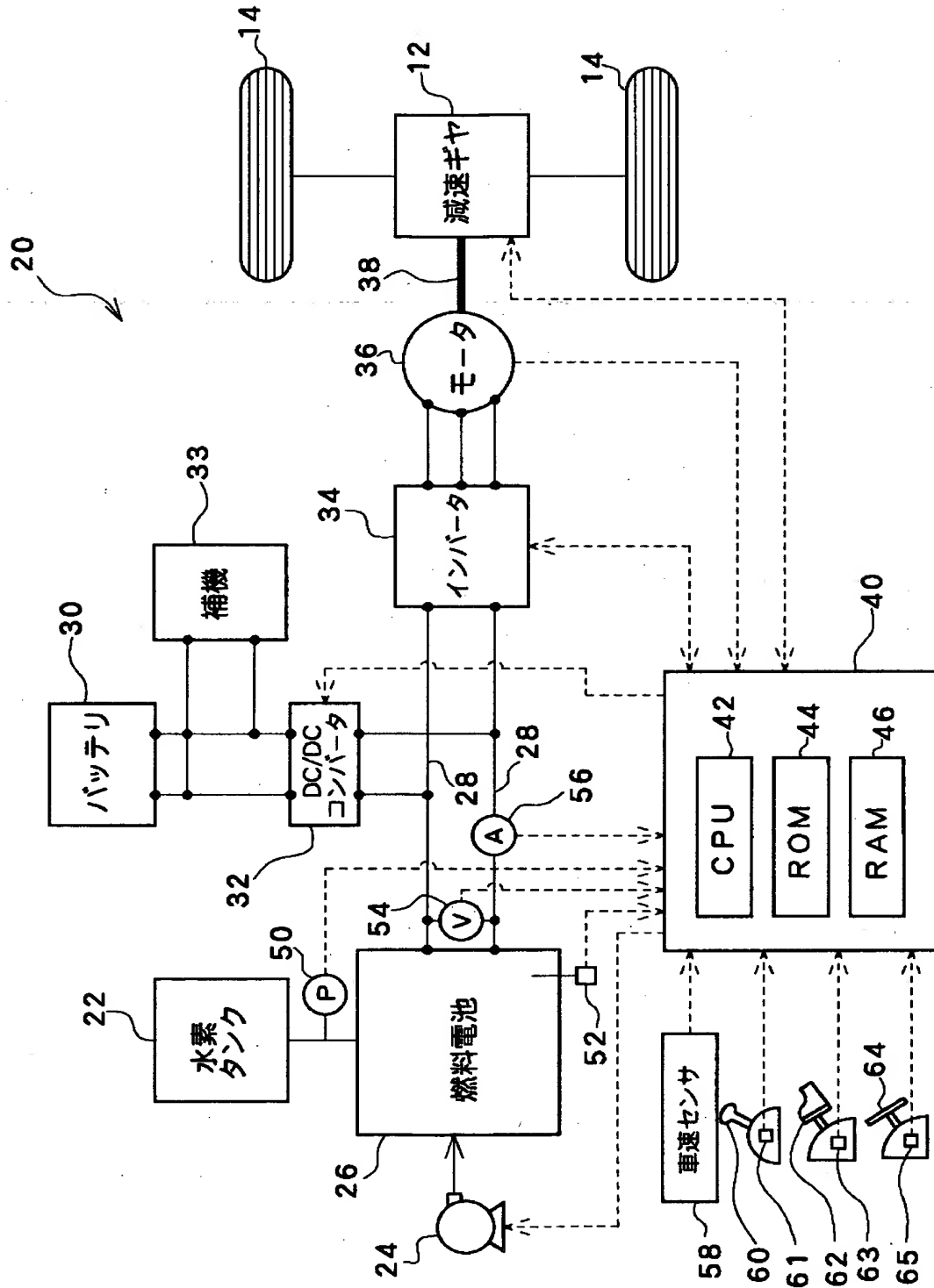
【図 8】 実施例の燃料電池システム 20 の電子制御ユニット 40 により実行される出力制御ルーチンの一例を示すフローチャートである。

【符号の説明】

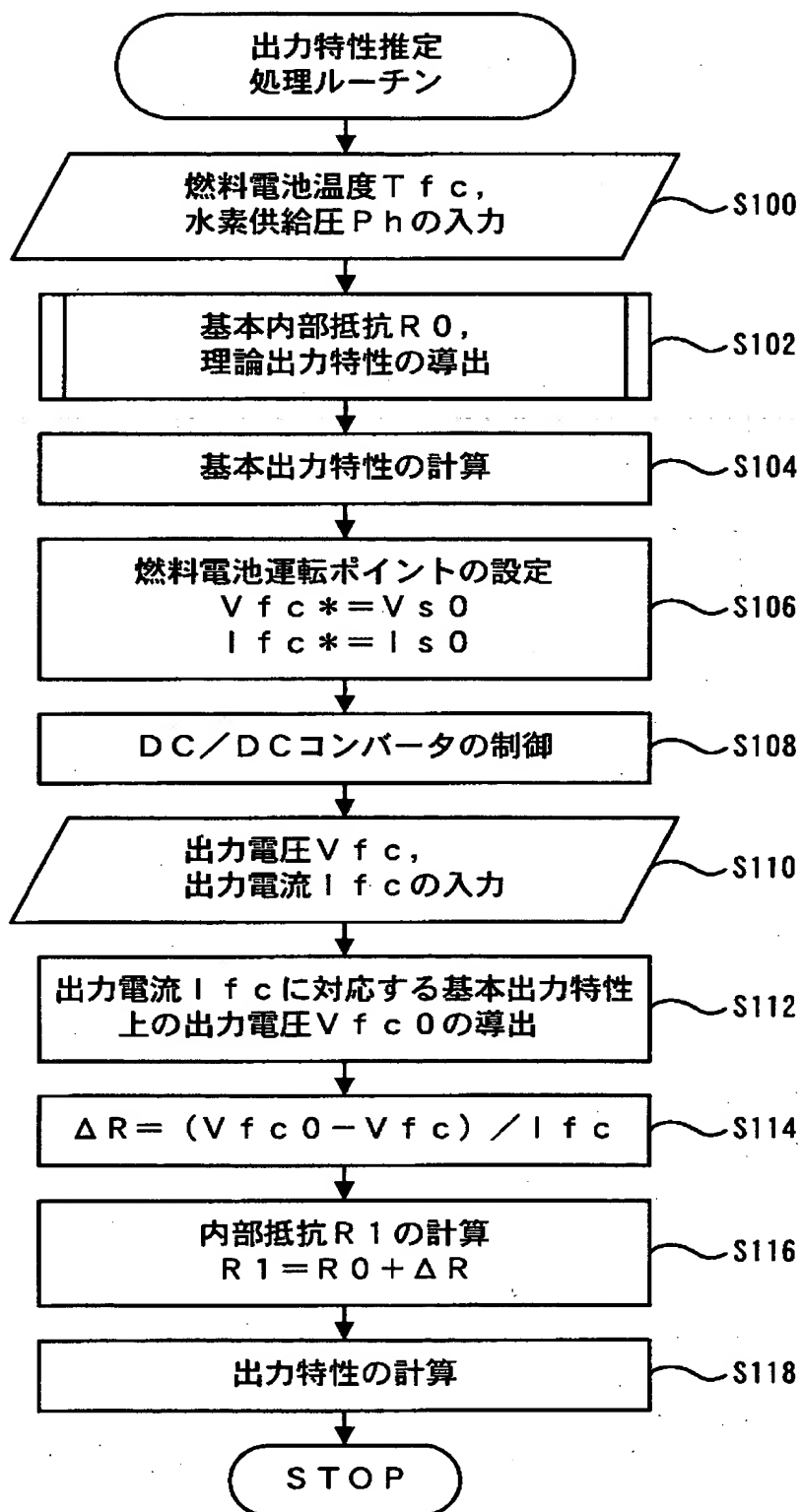
12 減速ギヤ、14 駆動輪、20 燃料電池システム、22 水素タンク、24 ブロア、26 燃料電池、28 電力ライン、30 バッテリ、32 DC/DCコンバータ、33 補機、34 インバータ、36 モータ、38 駆動軸、40 電子制御ユニット、42 CPU、44 ROM、46 RAM、50 圧力センサ、52 温度センサ、54 電圧センサ、56 電流センサ、58 車速センサ、60 シフトレバー、61 シフトポジションセンサ、62 アクセルペダル、63 アクセルペダルポジションセンサ、64 ブレーキペダル、65 ブレーキペダルポジションセンサ。

【書類名】 図面

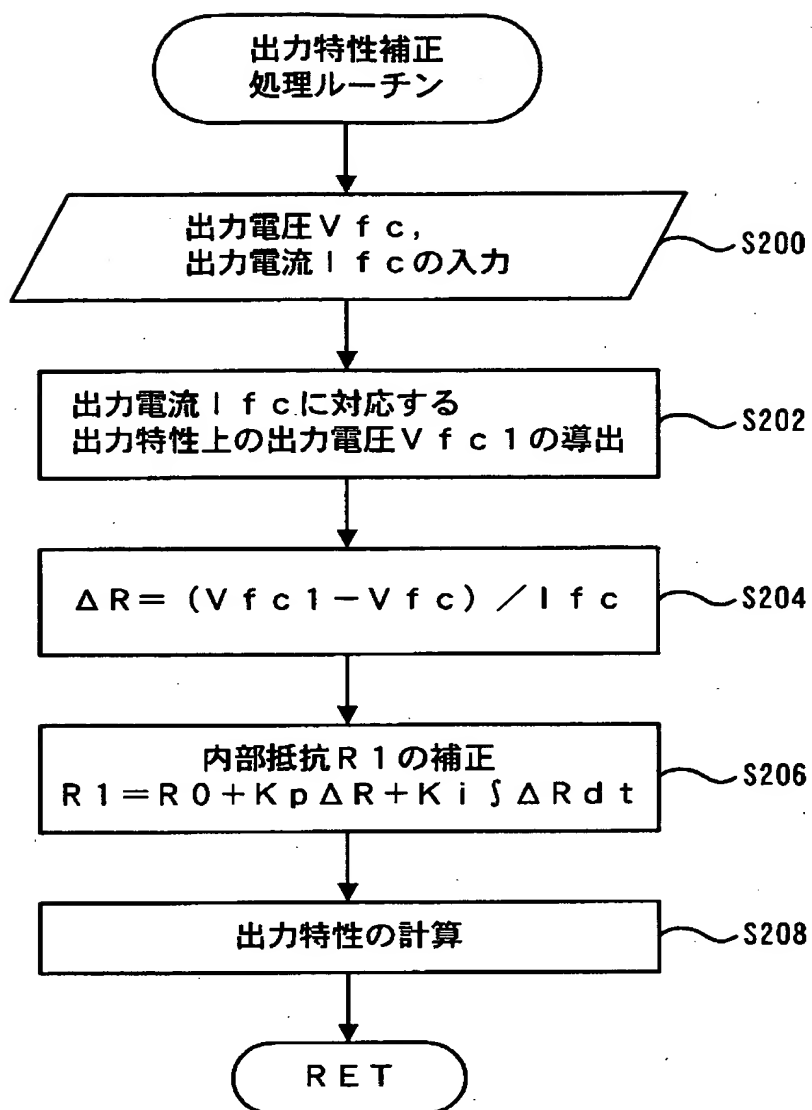
【図 1】



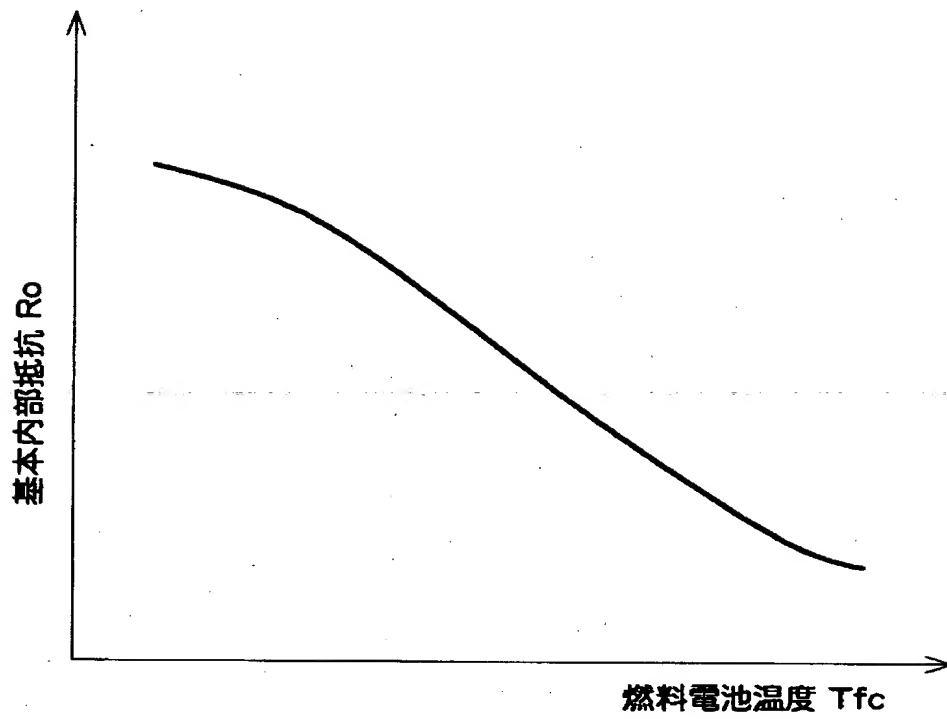
【図 2】



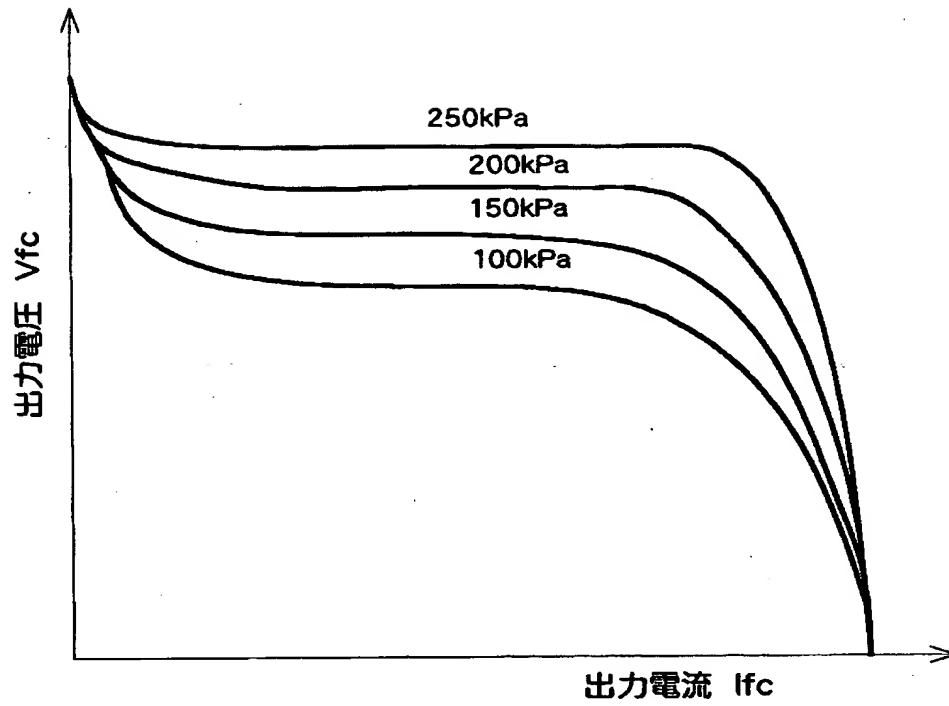
【図 3】



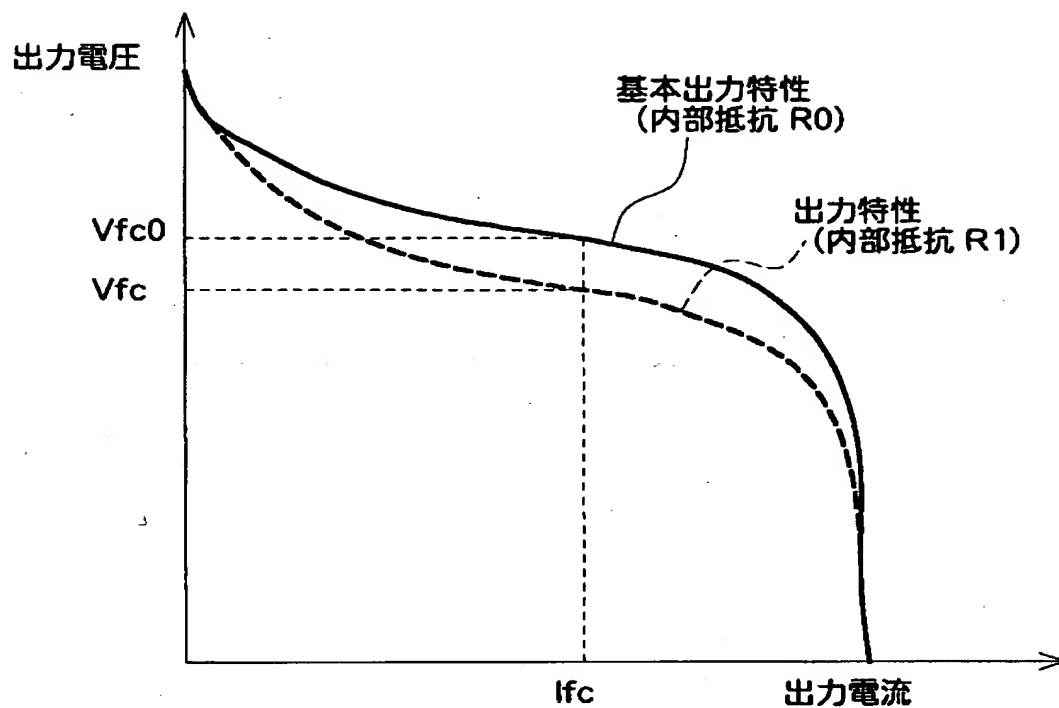
【図 4】



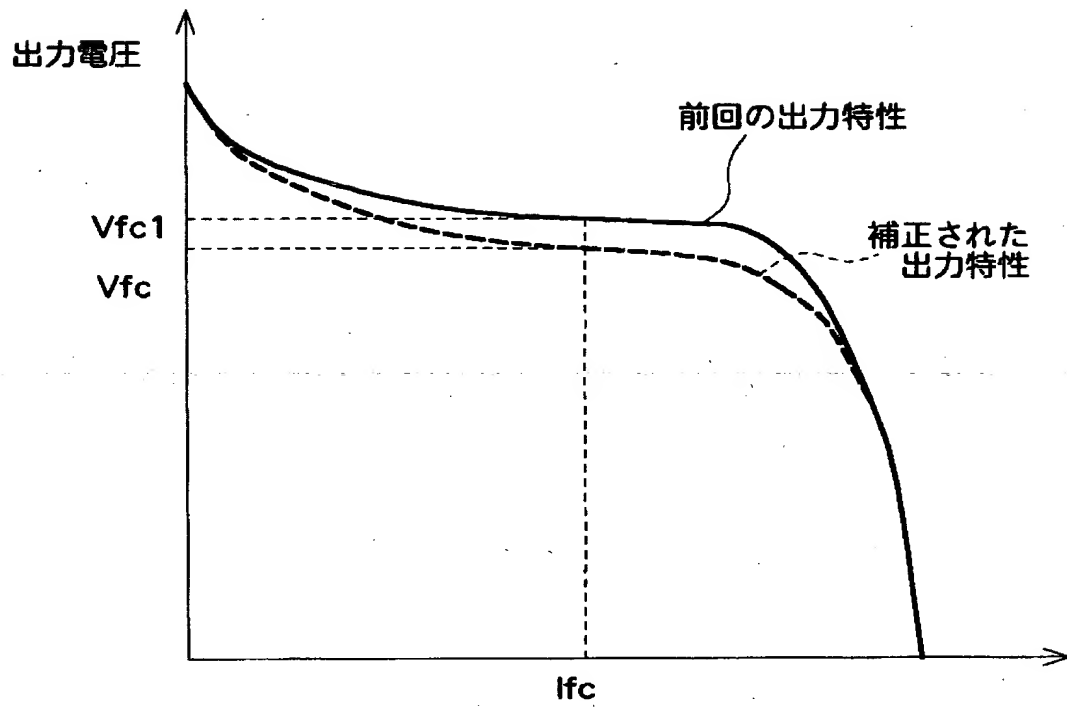
【図 5】



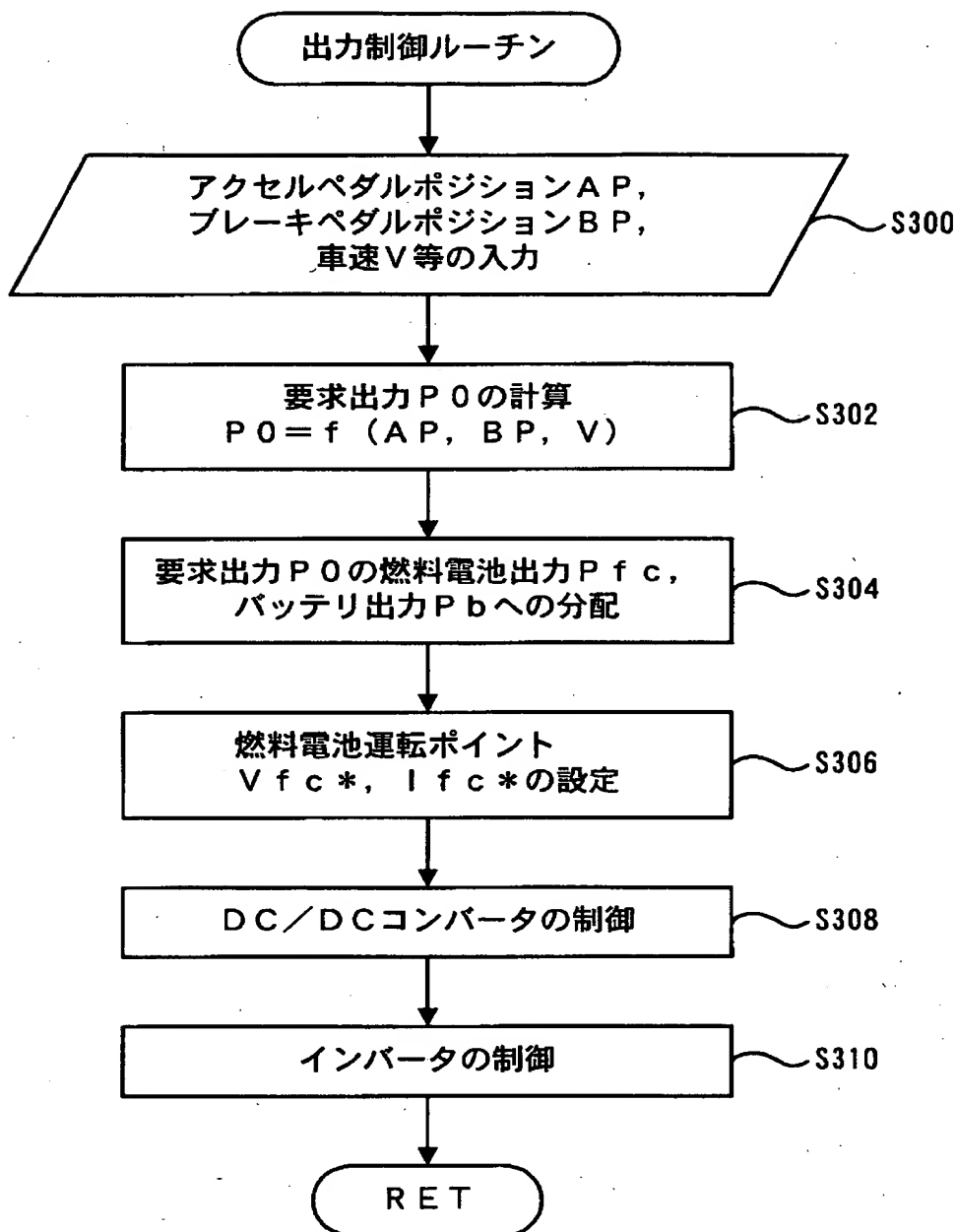
【図 6】



【図 7】



【図 8】



【書類名】 要約書

【要約】

【課題】 経年使用により変化する燃料電池の出力特性をより正確に推定する。

【解決手段】 燃料電池への水素供給圧 P_h から基本内部抵抗 R_0 を導出すると共に水素供給圧 P_h から理論出力特性を導出し (S102)、燃料電池の基本出力特性 (V_1, I) を $V_1 = V_0 - R_0 \cdot I$ の関係から計算する (S104)。この基本出力特性を用いて燃料電池を運転し (S106, S108)、実際の燃料電池の出力電流 I_{fc} に対する基本出力特性上の出力電圧 V_{fc0} と実際の燃料電池の出力電圧 V_{fc} とから基本内部抵抗 R_0 を計算する (S110～S114)。そして、燃料電池の内部抵抗 R_1 を計算し (S116)、燃料電池の出力特性 (V_2, I) を $V_2 = V_1 - R_1 \cdot I$ の関係から計算する (S118)。基本出力特性と実際の燃料電池の出力電流 I_{fc} および出力電圧 V_{fc} とを用いて出力特性を推定するから、より適正なものとすることができる。

【選択図】 図2

特2000-361076

出 願 人 履 歴 情 報

識別番号 [000003207]

1. 変更年月日	1990年 8月27日
[変更理由]	新規登録
住 所	愛知県豊田市トヨタ町1番地
氏 名	トヨタ自動車株式会社